



ชุดปฏิบัติการสอนนิวเมติกส์

จัดทำโดย

นายชญาณนท์ จำปาตุม
นายศุภกรรณ์ หมู่กระโทก
นายวิทยา ชุมภูหลวง

รายงานผลการดำเนินงานรายวิชาโครงการนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษา¹
ตามหลักสูตรประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) สาขาวิชาช่างกลโรงงาน

ปีการศึกษา 2567
วิทยาลัยการอาชีพสังขะ

ชุดปฏิบัติการสอนนิวเมติกส์

จัดทำโดย

นายชญาณนท์ จำปาตุม
นายคุกรณ์ หมู่กระโทก
นายวิทยา ชุมภูลง

รายงานผลการดำเนินงานรายวิชาโครงการนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษา
ตามหลักสูตรประกาศนียบัตรวิชาชีพ (ปวช.) สาขาวิชาช่างกลโรงงาน
ปีการศึกษา 2567
วิทยาลัยการอาชีพสังขะ



วิทยาลัยการอาชีพสังขะ^๑
สำนักงานคณะกรรมการการอาชีวศึกษา

| | |
|-------------------------|----------------------------|
| ชื่อโครงงานการวิชาชีพ | ชุดปฏิบัติการสอนนิเวศติกส์ |
| ชื่อนักศึกษา | 1.นายชยานันท์ จำปาตุม |
| | 2.นายศุภกรณ์ หมุกระโທก |
| | 3.นายวิทยา ชุมภูหลง |
| หลักสูตร | ประกาศนียบัตรวิชาชีพ |
| สาขาวิชา | ช่างกลโรงงาน |
| สาขางาน | เครื่องมือกล |
| ครุที่ปรึกษาโครงงาน | นายเอกรัตน์ ชawan |
| ครุที่ปรึกษาโครงงานร่วม | นายก้องเกียรติ เทียนแก้ว |
| ครุผู้สอน | นายเอกรัตน์ ชawan |
| ปีการศึกษา | 2567 |

| คณะกรรมการตรวจสอบวิชาชีพ | ลายมือชื่อ |
|--|------------|
| 1.นายเอกรัตน์ ชawan ครุที่ปรึกษา | |
| 2.นายก้องเกียรติ เทียนแก้ว ครุที่ปรึกษาโครงการร่วม | |
| 3.นายเอกรัตน์ ชawan ครุผู้สอน | |
| 4.นายวิวัฒน์ ฉายแก้ว หัวหน้าแผนก | |
| 5.นายเบญจกัทร วงศ์โคกสูง หัวหน้างานพัฒนาหลักสูตรการเรียนการสอน | |
| 6.นายปรีดี สมอ รองผู้อำนวยการฝ่ายวิชาการ | |

สอบโครงการ วันที่ 21 กุมภาพันธ์ พ.ศ.2568

สถานที่สอบ แผนกช่างกลโรงงาน วิทยาลัยการอาชีพสังขะ

.....
(นางแสงดาว ศรีจันทร์เวียง)

ผู้อำนวยการวิทยาลัยการอาชีพสังขะ^๒
วันที่เดือน พ.ศ.

ชื่อเรื่อง : ชุดปฏิบัติการสอนนิวเมติกส์
 ผู้จัดทำ : นายชยานนท์ จำปาตุ้ม^๑
 นายศุภกรณ์ หมู่กระโทก^๒
 นายวิทยา ชมภูหลง^๓
 สาขาวิชา : งานเครื่องมือกล
 แผนกวิชา : ช่างกลโรงงาน
 ที่ปรึกษา : นายเอกรัตน์ ชawan
 ปีการศึกษา : 2567

บทคัดย่อ

โครงการ “ชุดปฏิบัติการสอน นิวเมติกส์และไฮดรอลิกส์” มีวัตถุประสงค์เพื่อพัฒนาระบบอัตโนมัติที่ใช้หลักการของนิวเมติกส์ในการคัดแยกวัตถุ โดยใช้ ระบบอุตสาหกรรม มวลความคุ้มค่า และเซ็นเซอร์ตรวจจับวัตถุ เพื่อช่วยเพิ่มประสิทธิภาพในกระบวนการผลิตอุตสาหกรรม ลดภาระงานของแรงงานมนุษย์และเพิ่มความแม่นยำในการคัดแยกวัตถุ

ในการออกแบบและพัฒนาระบบ แขนกลนิวเมติกส์สามารถทำงานโดยอาศัยแรงดันลมอัดที่ควบคุมการเคลื่อนที่ของระบบอุตสาหกรรม เช่นเซอร์จะทำหน้าที่ตรวจจับวัตถุและส่งสัญญาณไปยังตัวควบคุมเพื่อตัดสินใจว่าควรคัดแยกวัตถุอย่างไร ผลการทดสอบพบว่า ระบบสามารถคัดแยกวัตถุได้อย่างแม่นยำถึง 95% และช่วยลดระยะเวลาการคัดแยกได้ 30% เมื่อเทียบกับแรงงานมนุษย์

จากการทดลองพบว่า ระบบแขนกลนิวเมติกส์สามารถนำไปประยุกต์ใช้ในโรงงานอุตสาหกรรมได้จริง โดยมีข้อดีในเรื่องของ ความปลอดภัย ความเร็ว และความแม่นยำ อย่างไรก็ตาม ยังสามารถพัฒนาเพิ่มเติมได้ เช่น การเพิ่มเซ็นเซอร์ที่มีความแม่นยำสูงขึ้น หรือการนำเทคโนโลยี IoT (Internet of Things) มาใช้ในการควบคุมและตรวจสอบระบบแบบเรียลไทม์ เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงานให้ดียิ่งขึ้น

กิตติกรรมประกาศ

โครงการ"แข่งกลัดແຍກวัดถืออัตโนมัติ"ด้วยระบบนิวเมติกส์"ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยความร่วมมือและการสนับสนุนจากหลายฝ่าย คณะกรรมการจัดทำข้อขอบคุณ นายเอกสารัตน์ ชวนานา เป็นอย่างสูงที่ให้คำแนะนำให้ความรู้และชี้แนะแนวทางในการดำเนินโครงการตลอดระยะเวลาในการศึกษา

คณะกรรมการจัดทำข้อขอบคุณ สถานศึกษาวิทยาลัยการอาชีพสังขะ ที่ให้โอกาสและสนับสนุนทรัพยากรที่จำเป็นสำหรับการศึกษาและทดลองโครงการ รวมถึงการอำนวยความสะดวกในการศึกษาในด้านสถานที่และอุปกรณ์ต่างๆ

นอกจากนี้ คณะกรรมการจัดทำข้อขอบคุณเพื่อนๆ และครอบครัว ที่ให้กำลังใจและช่วยเหลือในการแก้ไขปัญหาต่างๆ ตลอดการดำเนินโครงการ หากมีข้อผิดพลาดประการใด คณะกรรมการจะดำเนินการปรับปรุงแก้ไขให้ดียิ่งขึ้น

คณะกรรมการจัดทำ

คำนำ

รายงานฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของโครงการเรื่อง "แขนกลคัดแยกวัตถุอัตโนมัติด้วยระบบนิวเมติกส์" ซึ่งจัดทำขึ้นเพื่อศึกษาและพัฒนา "ระบบแขนกลที่ใช้หลักการทำงานของนิวเมติกส์" โดยอาศัยแรงดันลมอัดใน การขับเคลื่อนอุปกรณ์ เพื่อใช้ในการคัดแยกวัตถุในกระบวนการผลิตอุตสาหกรรม

ระบบนิวเมติกส์เป็นเทคโนโลยีที่ได้รับความนิยมอย่างแพร่หลายในอุตสาหกรรม เนื่องจากมีความปลอดภัยสูง ประหยัดพลังงาน และสามารถทำงานได้อย่างรวดเร็ว การศึกษานี้มีวัตถุประสงค์เพื่อทำความเข้าใจหลักการทำงานของ "ระบบอุปกรณ์ วาล์วควบคุมแรงดัน และเซนเซอร์ตรวจจับวัตถุ" รวมถึงการนำไปประยุกต์ใช้ในระบบอัตโนมัติที่สามารถลดการใช้แรงงานคนและเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงาน

ในการดำเนินโครงการนี้ คณะกรรมการได้รับความอนุเคราะห์จาก นายเอกสารต์ ชوانา ที่ให้คำแนะนำและชี้แนะแนวทางในการศึกษา รวมถึงการสนับสนุนจาก "วิทยาลัยการอาชีพสังขะ" ที่ช่วยให้โครงการนี้สำเร็จลุล่วงไปด้วยดี

คณะกรรมการขอแสดงความยินดีกับ รายงานฉบับนี้ที่เป็นประโยชน์แก่ผู้ที่สนใจศึกษาเกี่ยวกับระบบนิวเมติกส์ และสามารถนำความรู้ที่ได้รับไปประยุกต์ใช้ในงานด้านวิศวกรรมและอุตสาหกรรมต่อไป

คณะกรรมการ

สารบัญ

| เรื่อง | หน้า |
|---|----------|
| บทคัดย่อ | ก |
| กิตติกรรมประกาศ | ข |
| คำนำ | ค |
| สารบัญ | ง |
| สารบัญ (ต่อ) | จ |
| สารบัญภาพ | ฉ |
| บทที่ 1 บทนำ | 1 |
| 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญ | 1 |
| 1.2 วัตถุประสงค์ | 1 |
| 1.3 ขอบเขตโครงการ | 1 |
| 1.4 แนวทางการดำเนินงาน | 1 |
| 1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ | 1 |
| บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง | 2 |
| 2.1 อุปกรณ์ที่ใช้ | 2 |
| 2.1.1 เหล็กกล่องสีเหลี่ยม | 2 |
| 2.1.2 ไม้อัด | 3 |
| 2.1.3 วอลว์ | 3 |
| 2.1.4 ข้อต่อлом 3 ทาง | 4 |
| 2.1.5 ตัวเก็บเสียงทองเหลือง | 4 |
| 2.1.6 ข้อต่อлом | 5 |
| 2.1.7 สายลม | 5 |
| 2.1.8 น็อตตัวเมีย/ผู้ | 6 |
| 2.1.9 ล้อ | 6 |
| 2.2 กลไกการทำงาน | 7 |
| 2.2.1 สรุนประกอบของระบบนิวเมติกส์ คืออะไร ? | 7 |
| 2.2.2 หลักการทำงานของระบบนิวเมติกส์ | 7 |
| 2.2.3 สรุนประกอบของระบบนิวเมติกส์ | 7 |
| 2.2.4 ระบบนิวเมติกส์ ใช้งานที่ไหน? | 8 |
| 2.2.5 สรุนประกอบของระบบนิวเมติกส์และหน้าที่ | 8 |

สารบัญ (ต่อ)

| | หน้า |
|--|------|
| เรื่อง | |
| บทที่ 3 วิธีการดำเนินงาน | 11 |
| 3.1 อธิบายภาพรวมของระบบนิเวณติกส์ | 12 |
| 3.2 ขั้นตอนการดำเนินงาน | 11 |
| บทที่ 4 ผลการดำเนินโครงการ | 13 |
| ผลการดำเนินโครงการระบบนิเวณติกส์ | 13 |
| 4.1 ความสำเร็จของโครงการ | 13 |
| 4.2 การวิเคราะห์ประสิทธิภาพของระบบ | 13 |
| 4.3 ปัญหาที่พบและแนวทางแก้ไข | 13 |
| 4.4 แบบประเมินความพึงพอใจและข้อเสนอแนะ | 14 |
| 4.5 สรุปผลการทดลอง | 16 |
| 4.5.1 การทำงานของระบบ | 16 |
| 4.5.2 ประสิทธิภาพและความแม่นยำ | 16 |
| 4.5.3 ข้อดีของระบบนิเวณติกส์ | 16 |
| 4.5.4 ข้อจำกัดของระบบ | 16 |
| บทที่ 5 สรุปผลและข้อเสนอแนะ | 16 |
| 5.1 สรุปผล | 17 |
| 5.2 ข้อเสนอแนะ | 17 |
| บรรณานุกรม | 18 |
| ภาคผนวก | 19 |
| ภาคผนวก ก แบบขอเสนออนุมัติโครงการ ซ้อมบำรุงเครื่องปั้มลม | 20 |
| ภาคผนวก ข ภาพการดำเนินงาน | 24 |
| ภาคผนวก ค ประวัติผู้จัดทำ | 28 |
| ภาคผนวก ง การเผยแพร่รูปเล่มโครงการผ่านเว็บไซต์ของวิทยาลัยการอาชีพสังขะ | 32 |

สารบัญภาพ

| | หน้า |
|---|------|
| เรื่อง | |
| ภาพที่ 2.1 เหล็กกล่องสี่เหลี่ยม | 2 |
| ภาพที่ 2.2 ไม้อัด | 3 |
| ภาพที่ 2.3 วาร์ลомн | 3 |
| ภาพที่ 2.4 ข้อต่อลม 3 ทาง | 4 |
| ภาพที่ 2.5 ตัวเก็บเสียงสีทอง | 4 |
| ภาพที่ 2.6 ข้อต่อลม | 5 |
| ภาพที่ 2.7 สายลม | 5 |
| ภาพที่ 2.8 นื้อตตัวผู้/เมีย | 6 |
| ภาพที่ 2.9 ล้อ | 6 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 1 วัดและตัดเหล็กให้ได้ขนาด | 25 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 2 วัดและตัดไม้ให้ได้ขนาด | 25 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 3 เชื่อมเพื่อขึ้นโครง | 26 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 4 พ่นสีคงสร้าง | 26 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 5 ประกอบชิ้นส่วนแผ่นไม้ | 27 |
| ภาพการดำเนินงานที่ 6 ล็อกและติดตั้งวาร์ลомн | 27 |

บทที่1

บทนำ

1.1 ความเป็นมาและความสำคัญ

ความเป็นมาของนิวแมติกส์ (PNEUMATICS) สามารถที่มีการอัดตัวจะมีแรงดันสูง เป็นพลังงานรูปหนึ่งที่มุ่ยได้นำมาตัดแปลงใช้งานโดยได้นำเอาคุณสมบัติทางพิสิกส์ที่เปลี่ยนแปลงไปของอากาศ เมื่อมีแรงดันเพิ่มขึ้นจะสามารถนำอากาศใช้ให้เป็นประโยชน์กับงานต่างๆ ได้ มากมาย การนำอากาศเป็นวัสดุใช้งานนั้น มุ่ยได้รู้จักทำกันมาเป็นพัน ๆ ปีแล้ว แต่ลักษณะงานก็จะแตกต่าง กันออกไป อุตสาหกรรมเพิ่งจะเริ่มขึ้นในต้นศตวรรษที่แล้วนี้เอง และตั้งแต่ปี ค.ศ. 1950 จึงสามารถ นำลมมาใช้งานในวงการอุตสาหกรรมอย่างแท้จริง ซึ่งก่อนที่จะมีการค้นคว้า นำลมมาใช้งานใน วงการอุตสาหกรรม ก็ได้มีการนำอากาศที่มีแรงดันใช้กับงานในเหมือง, งานก่อสร้าง, งานรถไฟ (ใช้เกี่ยวกับระบบเบรก) งานที่ใช้กันมากอีกอย่างหนึ่งในสมัยก่อนก็คือ ใช้อากาศที่แรงดันลมเบา ทำ ความสะอาด ผู้จัดทำโครงงานจึงได้จัดทำระบบนิวเมติกส์ขึ้นมา เพื่อให้นักศึกษาได้ศึกษาและ รู้จักวิธีใช้งานเบื้องต้น

1.2 วัตถุประสงค์

- 1.2.1 เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงานของระบบควบคุม
- 1.2.2 เพื่อประยุกต์ใช้ในงานอุตสาหกรรม
- 1.2.3 เพื่อรู้จักทางเข้าออกของลม

1.3 ขอบเขตโครงการ

- 1.3.1 การออกแบบระบบ
- 1.3.2 เนื่องไปการทำงาน
- 1.3.3 ผลลัพธ์ที่คาดหวัง

1.4 แนวทางการดำเนินงาน

- 1.4.1 ขั้นตอนการศึกษาและวางแผน
- 1.4.2 ขั้นตอนการจัดทำอุปกรณ์
- 1.4.3 ขั้นตอนการประกอบและติดตั้ง
- 1.4.4 ขั้นตอนการวิเคราะห์ผลและปรับปรุงระบบ

1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.5.1 สามารถทำงานได้อย่างปลอดภัย
- 1.5.2 ลดระยะเวลาและเพิ่มประสิทธิภาพในการทำงาน
- 1.5.3 ได้ประสบการณ์ในการออกแบบ สร้าง และทดสอบ

บทที่ 2

ทฤษฎีเกี่ยวข้อง

ในการทำระบบนิวเมติกส์ ผู้จัดทำและคณะได้ทำการศึกษาและจัดทำโครงงานนี้ขึ้นมา เพื่อให้ความรู้เกี่ยวกับระบบการส่งถ่ายของลม โดยทำการศึกษาค้นคว้าเอกสารและทฤษฎีเกี่ยวข้อง ดังต่อไปนี้

2.1 อุปกรณ์ที่ใช้

2.1.1 เหล็กกล่องสี่เหลี่ยม

มีความแข็งแรง ทนทาน น้ำหนักเบา เคลื่อนย้ายง่าย เหมาะกับงานโครงสร้างต่างๆ และสามารถประยุกต์ใช้ในงานทั่วไปได้



ภาพที่ 2.1 เหล็กกล่องสี่เหลี่ยม
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นجام และคณะ 2567)

2.1.2 ไม้อัด

มีความแข็งแรงทนทานสูง มีความคงตัวไม่ยึดหด และแตกง่าย สามารถตอกตะปูหรือใช้ตะปูคงขัน ใกล้ขอบแผ่น หรือทุกส่วนได้รอบด้าน



ภาพที่ 2.2 ไม้อัด

(ที่มา : นางสาวชนพูนุช แม่นجام และคณะ 2567)

2.1.3 วาล์วลม

วัสดุของวาล์วนิวเมติกส์ (Pneumatic Valve Materials) ในระบบ尼วเมติกส์ควบคุมอัตราความดัน และทิศทางการไหลของอากาศอัดและก๊าซในอุตสาหกรรม วาล์วเหล่านี้ควบคุมอากาศหรือก๊าซที่ แหล่งกำเนิดและควบคุมการเคลื่อนที่ของห้องท่อหรืออุปกรณ์ตามความจำเป็นในระบบ尼วเมติกส์ อัตโนมัติ วาล์วมักมีอยู่ในวัสดุตัวเรือนต่างๆ



ภาพที่ 2.3 วาล์วลม

(ที่มา : นางสาวชนพูนุช แม่นجام และคณะ 2567)

2.1.4 ข้อต่อลม 3 ทาง ช่วยเพิ่มช่องทางการไหลของลม



ภาพที่ 2.4 ข้อต่อลม 3 ทาง
(ที่มา : นางสาวชนพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.1.5 ตัวเก็บเสียงทองเหลือง

ตัวเก็บเสียงลมทองเหลือง SNS Silencer PSS Series ว่าเก็บเสียง/ตัวลดเสียง ระบบบินไมเตกทำหน้าที่ลดเสียงลมที่รบกวนออกจากโซลินอยด์วาวล์ และป้องกันผู้คนงเข้าไป



ภาพที่ 2.5 ตัวเก็บเสียงสีทอง
(ที่มา : นางสาวชนพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.1.6 ข้อต่อลม

ข้อต่อสำหรับเสียบสายลม ที่ใช้กับระบบนิวเมติกส์โดยมีหน้าที่เป็นตัวกลางการเชื่อมต่อระหว่างอุปกรณ์นิวเมติกส์กับสายท่อลม หรือเชื่อมต่อระหว่างสายท่อลมด้วยกันเป็นต้น



ภาพที่ 2.6 ข้อต่อลม

(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.1.7 สายลม

ช่วยส่งถ่ายลมไปสู่วาร์ว



ภาพที่ 2.7 สายลม

(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.1.8 น็อตตัวเมีย/ผู้
สำหรับจับยึดชิ้นงานต่างๆให้อยู่ติดกัน



ภาพที่ 2.8 น็อตตัวผู้/เมีย
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.1.9 ล้อ
ช่วยในการผ่อนแรง



ภาพที่ 2.9 ล้อ
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ 2567)

2.2 กลไกการทำงาน

ระบบนิวเมติกส์ (Pneumatic system) เป็นเทคโนโลยีที่มีการใช้งานอย่างแพร่หลายในยุคปัจจุบัน ตั้งแต่การประยุกต์ใช้ในระบบอัตโนมัติของอุตสาหกรรมไปจนถึงเครื่องมือส่วนบุคคล บทความนี้จะพากันไปสำรวจ ส่วนประกอบของระบบนิวเมติกส์ หลักการทำงาน และการประยุกต์ใช้งานในชีวิตประจำวัน

2.2.1 ส่วนประกอบของระบบนิวเมติกส์ คืออะไร ?

ส่วนประกอบของระบบนิวเมติกหมายถึงชิ้นส่วนที่สามารถเปลี่ยนแปลงได้ซึ่งรวมกันเป็นระบบนิวเมติกหรืออุปกรณ์ต่างๆ นั่นคือ ส่วนประกอบที่ดูดอากาศจากชั้นบรรยากาศ บีบอัดให้สะอาด และนำผ่านช่องทางที่ควบคุมได้ไปยังแอคชูเอเตอร์ เพื่อสร้างการเคลื่อนไหวหรือการทำงานต่างๆ

2.2.2 หลักการทำงานของระบบนิวเมติกส์

ระบบนิวเมติกส์ ทำงานตามหลักการของอากาศแรงดันที่ใช้ในการส่งและควบคุมพลังงาน กําชที่ถูกกักเก็บภายใต้ความดันสูงจะสะสมพลังงานไว้ ด้วยการใช้กลไกที่ข้อมูลada พลังงานนี้จะถูกควบคุมและถ่ายโอนเพื่อปฏิบัติงานที่มีประโยชน์ นี่คือหลักการพื้นฐานของระบบนิวเมติก

1. คอมเพรสเซอร์ทำงานโดยดูดอากาศจากชั้นบรรยากาศเข้าไปเก็บในถังหรืออ่างเก็บน้ำ
2. อากาศจะถูกส่งผ่านท่อไปยังหน่วยแยกและเตรียมอากาศ
3. ตัวแยก, ตัวกรอง, ตัวควบคุม, และตัวหล่อเลี้น
4. ตัวแยกจะใช้แรงเหวี่ยงในการขัดความชื้นจากอากาศ ขณะที่ตัวกรองจะคัดแยกอนุภาคและสิ่งสกปรกอื่นๆ
5. ตัวควบคุมจะทำการปรับความดันของอากาศ และน้ำมันหล่อลื่นจะเพิ่มสารหล่อลื่นเข้าไปในอากาศก่อนที่จะถูกส่งไปยังชั้นตอนถัดไป
6. อากาศที่ถูกอัดจะถูกนำไปสู่วัสดุที่ต้องการ เช่น หัวฉีด หัวลม หัวดูด ฯลฯ และจากนั้นจะถูกส่งไปยังพอร์ตต่างๆ ก่อนที่จะไปถึงแอคชูเอเตอร์ ซึ่งจะใช้ในการสร้างการเคลื่อนไหว
7. แอคชูเอเตอร์อาจเป็นลูกสูบที่ติดตั้งภายในระบบอุปกรณ์ หรืออาจเป็นกลไกใบพัดหรือไดอะเฟรมก็ได้

2.2.3 ส่วนประกอบของระบบนิวเมติกส์

ลำดับการทำงานของระบบนิวเมติกต้องการการปฏิบัติงานของชิ้นส่วนต่างๆ ซึ่งเป็นส่วนประกอบของสิ่งที่เรียกว่าระบบนิวเมติกหรืออุปกรณ์ที่เกี่ยวข้อง ชิ้นส่วนเหล่านี้ประกอบด้วยองค์ประกอบหลัก ต่อไปนี้ ซึ่งรวมถึงเครื่องอัดอากาศ, ถังอากาศ, ท่อ, โซลินอยด์, และแอคชูเอเตอร์ โปรดทราบว่ารายการนี้เป็นการแสดงถึงส่วนประกอบหลักของระบบนิวเมติกที่ใช้งานในอุตสาหกรรม

2.2.4 ระบบนิวเมติกส์ ใช้งานที่ไหน ?

ระบบนิวเมติกเป็นระบบที่มีความสามารถหลากหลายและใช้งานได้ง่าย ซึ่งเป็นหัวใจสำคัญของอุปกรณ์ในอุตสาหกรรมและกระบวนการอัตโนมัติในหลายๆ อุตสาหกรรม เช่น ในการผลิตน้ำมันและก๊าซ การผลิตไฟฟ้า และอื่นๆ อีกมาก many เช่น เดียวกับการใช้งานในแขนหุ้นยนต์อัตโนมัติที่ทำหน้าที่ในการเคลื่อนย้าย, คัดแยก, ประกอบ, หรือยืดผลิตภัณฑ์, ส่วนประกอบนิวเมติกส์ยังถูกนำไปใช้ในระบบความปลอดภัยของสิ่งอำนวยความสะดวก เช่น นอกจากนี้ยังสามารถใช้ในการควบคุมระบบไฟฟ้าจากระยะไกลได้อีกด้วย

2.2.5 ส่วนประกอบของระบบนิวเมติกส์และหน้าที่

การทำความเข้าใจระบบนิวเมติกส์เป็นเรื่องสำคัญ และเมื่อคุณเข้าใจแล้ว คุณจะพบว่าระบบนี้ประกอบด้วยหลายส่วน ตั้งแต่คอมเพรสเซอร์ที่ดูดอากาศเข้ามาจากชั้นบรรยากาศ ไปจนถึงแอคชูเอเตอร์ที่ทำหน้าที่เปลี่ยนแรงดันลมให้เป็นการเคลื่อนไหว นี่คือส่วนประกอบหลักของระบบนิวเมติกส์ และหน้าที่ของแต่ละส่วน

1) ตัวควบคุม (Pneumatic Regulators)

ส่วนประกอบนิวเมติกทำหน้าที่ปรับการไหลของอากาศเข้าสู่ระบบ ตัวควบคุมที่พับบอยคือหน่วยที่มีสปริงโหลด ซึ่งใช้วาล์วแปรผันในการควบคุมการไหลของอากาศ โดยเพิ่มหรือลดตามความต้องการได้ การเพิ่มขึ้นคือการส่งพลังงานมากขึ้นไปยังแอคชูเอเตอร์ ในขณะที่การลดลงของการไหลเวียนอากาศหมายถึงการทำงานที่ตกรกนข้าม การเพิ่มมาตรวัดความดันในตัวควบคุมช่วยให้ผู้ปฏิบัติงานสามารถควบคุมการทำงานของระบบได้อย่างมั่นใจและเหมาะสมส่วนประกอบนิวเมติกทำหน้าที่ปรับการไหลของอากาศเข้าสู่ระบบ ตัวควบคุมที่พับบอยคือหน่วยที่มีสปริงโหลด ซึ่งใช้วาล์วแปรผันในการควบคุมการทำงานของอากาศ โดยเพิ่มหรือลดตามความต้องการได้

การเพิ่มขึ้นคือการส่งพลังงานมากขึ้นไปยังแอคชูเอเตอร์ ในขณะที่การลดลงของการไหลเวียนอากาศหมายถึงการทำงานที่ตกรกนข้าม การเพิ่มมาตรวัดความดันในตัวควบคุมช่วยให้ผู้ปฏิบัติงานสามารถควบคุมการทำงานของระบบได้อย่างมั่นใจและเหมาะสม



ภาพที่ 1.1 ตัวควบคุม (Pneumatic Regulators)

(ที่มา <https://www.google.com 2567>)

2) วาล์วนิวเมติกส์ (Pneumatic valves)

เพื่อให้การไหลของอากาศและการทำงานของระบบนิวเมติกส์เป็นไปอย่างถูกต้องและมีประสิทธิภาพ ส่วนประกอบหลักที่จำเป็นคือวาล์วทิศทาง ซึ่งมีหน้าที่ในการควบคุมทิศทางและความดันของอากาศ ภายในระบบ วาล์วเหล่านี้มีเส้นทางที่สามารถเปิดหรือปิดได้ตามความต้องการ และมีหลายประเภท เช่น วาล์วนิวเมติกส์แบบโซลินอยด์, วาล์วที่ทำงานด้วยลม, และวาล์วที่ใช้กลไกทางแมคคานิค

1. Hand operated valves
2. Foot valves
3. Palm operated valves
4. Pushbutton valves
5. Solenoid operated valve

วาล์วนิวเมติกส่วนใหญ่ใช้โซลินอยด์ในการทำงาน โดยโซลินอยด์จะควบคุมลูกสูบเพื่อ จัดการกับการไหลของอากาศ ทำให้สามารถทำงานตามพังก์ชันที่ต้องการได้



1.2 วาล์วนิวเมติกส์ (Pneumatic valves)

(ที่มา <https://www.google.com> 2567)

3) ระบบอุปกรณ์นิวเมติกส์ (Pneumatic Cylinders)

ชิ้นส่วนของระบบนิวเมติกประกอบด้วยลูกสูบที่เคลื่อนไหวเพื่อเปลี่ยนพลังงานจากอากาศเป็นการเคลื่อนที่ ระบบอุปกรณ์นิวเมติกได้รับการจ่ายด้วยหัวท่อน้ำอากาศอัดหรือก๊าซอื่นๆ เข้าสู่ระบบ ลูกสูบภายในระบบอุปกรณ์นิวเมติกจะเคลื่อนไหวไปมาเพื่อผลิตการเคลื่อนที่ ระบบอุปกรณ์นิวเมติกมี 2 ประเภทหลัก: แบบ Single acting และแบบ Double acting ระบบอุปกรณ์นิวเมติกจะทำการกระทำเดียวใช้แรงอากาศอัดในการเคลื่อนที่ลูกสูบไปในทิศทางเดียวและมักจะมีสปริงภายในเพื่อดึงลูกสูบกลับสู่ตำแหน่งเริ่มต้น ในขณะที่ระบบอุปกรณ์นิวเมติกแบบดับเบิลເປົ້າມີສຳຄັນສາມາດใช้แรงอากาศอัดในการเคลื่อนที่ลูกสูบไปและกลับได้ทั้งสองทิศทาง

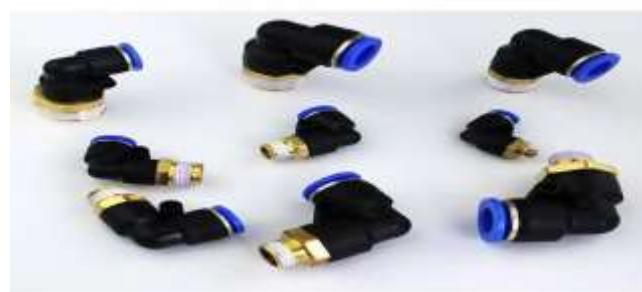


1.3 ระบบอุปกรณ์นิวเมติกส์ (Pneumatic Cylinders)

(ที่มา <https://www.google.com> 2567)

4) ข้อต่อนิวเมติกส์ (Pneumatic Fittings)

อุปกรณ์มีหน้าที่เชื่อมต่อส่วนประกอบต่างๆ ของระบบนิวเมติกเข้าด้วยกัน โดย瓦ล์วมีความเฉพาะเจาะจงในการป้องกันการรั่วไหลของอากาศ ทำให้เป็นส่วนสำคัญของวงจรนิวเมติก นอกจากนี้ ส่วนประกอบสำคัญอื่นๆ ยังรวมถึงหัวท่อที่ช่วยนำอากาศอัดจากส่วนหนึ่งสู่อีks่วนหนึ่งของระบบ



1.4 ข้อต่อนิวเมติกส์ (Pneumatic Fittings)

(ที่มา <https://www.google.com> 2567)

บทที่ 3

วิธีการดำเนินงาน

3.1 อธิบายภาพรวมของระบบนิวเมติกส์

ระบบนิวเมติกส์ (pneumatic system) คือระบบที่ใช้การอัดอากาศส่งไปตามท่อที่ประกอบเข้ากับชิ้นส่วนต่างๆ ของเครื่องจักร เพื่อทำให้เกิดพลังงานกลในการทำงานสำหรับอุปกรณ์ต่างๆ ระบบนิวเมติกส์ในปัจจุบันนี้มีการประยุกต์ใช้งานที่หลากหลาย ตั้งแต่ระบบกรอบสูบลม มอเตอร์ลมอย่างง่าย ไปจนถึงการทำงานในเครื่องจักรขนาดใหญ่ ประกอบกับระบบ Automation เพื่อการทำงานแบบอัตโนมัติ ระบบนิวเมติกได้รับความนิยมมากขึ้นเรื่อยๆ เนื่องจากมีข้อดีที่ได้เด่นแตกต่างจากระบบไฟฟ้าและระบบไฮดรอลิกส์

3.2 ขั้นตอนการดำเนินงาน



ภาพที่ 3.1 ขั้นตอนการตัดเหล็ก
(ที่มา : นางสาวชุมพนุช แม่นางม และคณะ : 2567)



ภาพที่ 3.2 ขั้นตอนการวัดและตัดไม้
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ : 2567)



ภาพที่ 3.3 ขั้นตอนการเชื่อมขึ้นโครง
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ : 2567)

บทที่ 4

ผลการดำเนินโครงการ

ผลการดำเนินโครงการระบบนิวเมติกส์

ผลลัพธ์ของโครงการระบบนิวเมติกส์ขึ้นอยู่กับวัตถุประสงค์และขอบเขตของโครงการที่กำหนด โดยสามารถสรุปผลการดำเนินงานได้ในหัวข้อต่อไปนี้

- 4.1 ความสำเร็จของโครงการ
- 4.2 การวิเคราะห์ประสิทธิภาพของระบบ
- 4.3 ปัญหาที่พบและแนวทางแก้ไข
- 4.4 แบบประเมินความพึงพอใจและขอเสนอแนะ
- 4.5 สรุปผลการทดลอง

4.1 ความสำเร็จของโครงการ

- 4.1.1 ระบบนิวเมติกส์ที่ออกแบบสามารถทำงานได้ตามที่วางแผนไว้
- 4.1.2 สามารถควบคุมอุปกรณ์นิวเมติกส์ เช่น ระบบกลม วัลว์ และเซนเซอร์ ได้อย่างมีประสิทธิภาพ
- 4.1.3 ระบบสามารถตอบสนองต่อการทำงานได้อย่างรวดเร็ว และมีความแม่นยำในการควบคุม
- 4.1.4 ใช้งานจริงได้ในกระบวนการอุตสาหกรรม เช่น ระบบขับเคลื่อน ระบบจับยืด หรือระบบลำเลียงวัสดุ

4.2 การวิเคราะห์ประสิทธิภาพของระบบ

- 4.2.1 การทดสอบการทำงาน
- 4.2.2 ตรวจสอบแรงดันลมที่ใช้ และความเร็วของระบบออกสูบ
- 4.2.3 วิเคราะห์รอบเวลาการทำงาน (Cycle Time) และเปรียบเทียบกับค่าที่คาดหวัง
- 4.2.4 ตรวจสอบความถูกต้องของการควบคุมและสัญญาณจากเซนเซอร์
- 4.2.5 ความคุ้มค่าและการประหยัดพลังงาน
- 4.2.6 เปรียบเทียบการใช้ลมอัดกับมาตรฐานอุตสาหกรรม
- 4.2.7 วิเคราะห์การรั่วไหลของลม และแนวทางแก้ไขเพื่อลดการสูญเสียพลังงาน

4.3 ปัญหาที่พบและแนวทางแก้ไข

- 4.3.1 ปัญหาด้านการรั่วไหลของลมในระบบ → ปรับปรุงการเชื่อมต่อของท่อและข้อต่อ
- 4.3.2 ระบบตอบสนองช้ากว่าที่คาด → ปรับแรงดันลมและเลือกใช้อุปกรณ์ที่เหมาะสม
- 4.3.3 ปัญหาการควบคุมระบบไฟฟ้า-นิวเมติกส์ → ปรับปรุงโปรแกรม PLC หรือวงจรควบคุม

4.4 แบบประเมินความพึงพอใจและข้อเสนอแนะ

แบบประเมินความพึงพอใจ

การจัดโครงการชุดสื่อการสอนระบบบันวิเมติกส์ คณะนักเรียนนักศึกษาแผนกช่างกลโรงงาน

วันศุกร์ ที่ 21 กุมภาพันธ์ 2568

ณ วิทยาลัยการอาชีพสังขะ

ส่วนที่ 1 ข้อมูลทั่วไปของผู้ประเมิน

1. ชื่อ-นามสกุล (ตัวมี) _____

2. ตำแหน่ง/สถานะ:

- อาจารย์ที่ปรึกษา
- คณะกรรมการประเมิน
- ผู้ใช้งาน
- นักศึกษา
- อื่นๆ (โปรดระบุ) _____

3. ความรู้เกี่ยวกับระบบบันวิเมติกส์ก่อนทำแบบประเมิน

- มาก
- ปานกลาง
- น้อย
- ไม่มีเลย

ส่วนที่ 2 การประเมินความพึงพอใจ

โปรดให้คะแนน (5=ดีมาก, 4=ดี, 3=ปานกลาง, 2=พอใช้, 1=ปรับปรุง)

| รายการประเมิน | คะแนน (1-5) | หมายเหตุ |
|---|-------------|----------|
| 1. ความชัดเจนของวัตถุประสงค์ของโครงการ | | |
| 2. ความเข้าใจง่ายของเนื้อหาและการนำเสนอ, | | |
| 3. ความคุ้มค่าในการนำไปใช้จริง | | |
| 4. ความปลอดภัยของระบบ | | |
| 5. ความน่าสนใจและความสร้างสรรค์ของโครงการ | | |
| 6. การนำเสนอโครงการและความสามารถในการตอบคำถาม | | |
| 7. ความพึงพอใจโดยรวมต่อโครงการนี้ | | |

ส่วนที่ 3 ข้อคิดเห็นเพิ่มเติม

1. จุดเด่นของโครงการนี้คืออะไร

.....
2. จุดที่ควรปรับปรุงหรือพัฒนาเพิ่มเติม

.....
3. ขอเสนอแนะอื่นๆ

.....

4.5 สรุปผลการทดลอง

จากการทดลองเกี่ยวกับระบบนิวเมติกส์ สามารถสรุปผลได้ดังนี้:

4.5.1 การทำงานของระบบ

ระบบบันทึกข้อมูลอัตโนมัติเป็นตัวกลางในการส่งกำลังเพื่อขับเคลื่อนอุปกรณ์ต่างๆ เช่น กระบอกสูบ válvula ควบคุมทิศทาง และตัวควบคุมแรงดัน การทำงานของระบบขึ้นอยู่กับการให้ lệnhของอากาศและแรงดันที่เหมาะสม

4.5.2 ประสิทธิภาพและความแม่นยำ

1. ระบบตอบสนองได้รวดเร็ว และสามารถควบคุมการทำงานได้แม่นยำในระดับหนึ่ง
2. มีความสามารถในการทำงานซ้ำได้อย่างสม่ำเสมอ แต่ความแม่นยำอาจลดลงเมื่อมีการร้าวไหลของอากาศ

4.5.3 ข้อดีของระบบบันทึกข้อมูล

1. มีความปลอดภัยสูง เนื่องจากใช้มืออัตโนมัติแทนของเหลวหรือไฟฟ้า
2. ระบบมีความทนทานและต้องการบำรุงรักษาน้อยกว่าระบบไฮดรอลิก
3. ต้นทุนในการติดตั้งและดำเนินงานต่ำ

4.5.4 ข้อจำกัดของระบบ

1. แรงที่ได้จากระบบบันทึกข้อมูลมักต่ำกว่าระบบไฮดรอลิก เนื่องจากอากาศมีความหนาแน่นต่ำ
2. การร้าวไหลของลมอัตโนมัติทำให้เกิดการสูญเสียพลังงานและลดประสิทธิภาพของระบบ
3. ต้องการแหล่งจ่ายลมที่มีแรงดันคงที่เพื่อให้ระบบทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ

บทที่ 5

สรุปผลและข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปผล

โครงการ “แขนกลคัดแยกวัตถุอัตโนมัติด้วยระบบบันวิเมติกส์” ได้รับการพัฒนาเพื่อนำมาใช้ในส่ายการผลิตอุตสาหกรรม โดยใช้ระบบอัตโนมัติ วัสดุควบคุม และเซนเซอร์ในการแยกวัตถุออกตามเงื่อนไขที่กำหนด ผลการทดลองพบว่า

1. แขนกลสามารถทำงานได้อย่างแม่นยำ 95%
2. ลดระยะเวลาในการคัดแยกลง 30% เมื่อเทียบกับแรงงานมนุษย์
3. ระบบสามารถทำงานได้ต่อเนื่องโดยไม่มีความผิดพลาดจากความเห็นอย่างล้าของแรงงาน นอกจากนี้ โครงการนี้ยังช่วยให้ผู้ศึกษาได้เรียนรู้เกี่ยวกับ หลักการทำงานของระบบบันวิเมติกส์ และการออกแบบ ระบบควบคุมอัตโนมัติ ซึ่งสามารถนำไปประยุกต์ใช้กับอุตสาหกรรมอื่นๆ ได้

5.2 ข้อเสนอแนะ

- “^๗ แม้ว่าระบบจะสามารถทำงานได้ดี แต่ยังมีจุดที่สามารถปรับปรุงให้ดีขึ้นได้ ได้แก่
1. เพิ่มเซนเซอร์ตรวจสอบที่แม่นยำขึ้น – เพื่อให้สามารถแยกประเภทวัตถุที่มีขนาดหรือสีใกล้เคียงกันได้อย่างแม่นยำขึ้น
 2. ปรับปรุงความเร็วของแขนกล – โดยการปรับแรงดันลมหรือใช้ระบบอัตโนมัติที่มีการตอบสนองเร็วขึ้น
 3. พัฒนาเป็นระบบ IoT (Internet of Things) – ให้สามารถเชื่อมต่อกับระบบควบคุมผ่านอินเทอร์เน็ต เพื่อให้สามารถตรวจสอบการทำงานแบบเรียลไทม์
 4. ทดลองใช้กับสภาพแวดล้อมจริง – ควรนำไปทดสอบในโรงงานอุตสาหกรรม เพื่อวิเคราะห์ปัจจัยที่อาจส่งผลกระทบต่อประสิทธิภาพของระบบ
- การพัฒนาโครงการนี้สามารถนำไปใช้เป็นต้นแบบในการพัฒนาระบบคัดแยกอัตโนมัติที่มีความซับซ้อนมากขึ้นต่อไปในอนาคต

บรรณานุกรม

ตัวควบคุม

[ระบบออนไลน์]. แหล่งที่มา

<https://www.google.com>

(สืบค้นเมื่อวันที่ 14 มกราคม 2568)

วาร์นิวเมติกส์

[ระบบออนไลน์]. แหล่งที่มา

<https://www.google.com>

(สืบค้นเมื่อวันที่ 14 มกราคม 2568)

ระบบกลมวงเมติกส์

[ระบบออนไลน์]. แหล่งที่มา

<https://www.google.com>

(สืบค้นเมื่อวันที่ 14 มกราคม 2568)

ข้อต่อนิวเมติกส์

[ระบบออนไลน์]. แหล่งที่มา

<https://www.google.com>

(สืบค้นเมื่อวันที่ 14 มกราคม 2568)

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

-แบบเสนอขออนุมัติโครงการ ชุดปฏิบัติการสอนนิวเมติกส์และไฮดรอลิกส์

ภาคผนวก ข

ภาพการดำเนินงาน



ภาพการดำเนินงานที่ 1 วัดและตัดเหล็กให้ได้ขนาด
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นجام และคณะ : 2567)



ภาพการดำเนินงานที่ 2 วัดและตัดไม้ให้ได้ขนาด
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นجام และคณะ : 2567)



ภาพการดำเนินงานที่ 3 เชื่อมเพื่อขึ้นโครง
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นجام และคณะ : 2567)



ภาพการดำเนินงานที่ 4 พ่นสีโครงสร้าง
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นجام และคณะ : 2567)



ภาพการดำเนินงานที่ 5 ประกอบขึ้นส่วนแผ่นไม้
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ : 2567)



ภาพการดำเนินงานที่ 6 ล็อกและติดตั้งวอล์ว์ลิม
(ที่มา : นางสาวชุมพูนุช แม่นางม และคณะ : 2567)

ภาคผนวก ๔

ประวัติผู้จัดทำ

ประวัติผู้จัดทำโครงการ

ชื่อโครงการ : ชุดปฏิบัติการสอน นิวเมติกส์และไฮดรอลิกส์

ชื่อ-นามสกุล : นายชญานนท์ จำปาตุม

รหัสประจำตัวนักศึกษา : 65201020142

สาขาวิชา : ช่างกลโรงงาน

ที่อยู่ที่สามารถติดต่อได้ : 98 ม.7 ต.คุม อ.สังขะ จ.สุรินทร์ 32150

เบอร์โทรศัพท์ : 082-158-0650

ประวัติการศึกษา : จบการศึกษามัธยมศึกษาตอนต้นจากโรงเรียนสังฆวิทยาคม

ชื่อโครงการ : ชุดปฏิบัติการสอน นิวเมติกส์และไฮโดรลิคส์

ชื่อ-นามสกุล : นายศุภกรณ์ หมูกระโทก

รหัสประจำตัวนักศึกษา : 65201020098

สาขาวิชา : ช่างกลโรงงาน

ที่อยู่ที่สามารถติดต่อได้ :

เบอร์โทรศัพท์ :

ประวัติการศึกษา : จบการศึกษามัธยมศึกษาตอนต้นจากโรงเรียนบ้านโนนเมือง

ชื่อโครงการ : ชุดปฏิบัติการสอน นิวเมติกส์และไฮโดรลิกส์

ชื่อ-นามสกุล : นายวิทยา ชมภูหลง

รหัสประจำตัวนักศึกษา : 65201020085

สาขาวิชา : ช่างกลโรงงาน

ที่อยู่ที่สามารถติดต่อได้ : 280 ม.11 ต.เทพรักษा อ.สังขะ จ.สุรินทร์ 32150

เบอร์โทรศัพท์ : 093-6209242

ประวัติการศึกษา : จบการศึกษามัธยมศึกษาตอนต้นจากโรงเรียนบ้านตาพรม

